

```
;-----  
; Programa: PWM2.asm  
; Controle PWM para motores DC  
; Autor   : Marcio Jose Soares  
; Data    : 01/10/2002  
;  
radix dec          ;padrão -> valores decimal  
include "P16F628a.inc"  
_config 0x3F29  
  
PICRAM equ 0x0C ;endereço da RAM  
MOTOR  equ 0     ;Motor  
CHV1   equ 1     ;Chave para aumentar a velocidade do motor  
CHV2   equ 2     ;Chave para diminuir a velocidade do motor  
LED    equ 3     ;LED  
MAX    equ 0x59  ;valor máximo para PWM 01011001  
MIN    equ 0x0C  ;valor mínimo para PWM  
  
cblock 0x20  
T1      ;variável para tempo  
T2      ;variável para tempo  
T3
```

```
TMAX      ;variável para trabalhar tempo máximo
TMIN      ;variável para trabalhar tempo mínimo
endc

org      0x000
goto    inicio      ;desvia do endereço 0x04 - interrupção

org      0x004      ;toda interrupção aponta para este endereço
retfie

;*****
;inicio do programa
;*****

inicio:
bcf      INTCON,GIE
clrf     PORTA
movlw    0x07
movwf    CMCON
clrf     PORTB
bsf      STATUS,RP0      ;seleciona BANK1
movlw    b'11000110'
movwf    TRISA
```

```
clrf    TRISB
bcf    STATUS,RP0      ;seleciona BANK0
movlw   MAX            ;carrega TMAX -> 70 ms
movwf   TMAX
movlw   MIN            ;move valor para TMIN -> 10 ms
movwf   TMIN

;*****
;Principal
;*****
loop:
    call    TECLA        ;verifica Tecla

PWM:
    bcf    PORTA,MOTOR   ;liga pulso
    call    TMINIM        ;aguarda
    bsf    PORTA,MOTOR   ;desliga pulso
    call    TMAXIM        ;aguarda
    goto   loop           ;loop !!

;*****
;subrotina para testar tecla
```

;*****

TECLA:

nop ;perde 3 ciclos

nop

nop

btfss PORTA,CHV2 ; testa chave 2

goto TC2 ; pressionada

nop ;perde 3 ciclos

nop

nop

btfss PORTA,CHV1 ; testa chave 1

goto TC1 ; pressionada

goto TC3 ;nenhuma chave pressionada

;*****

;subrotina incrementa velocidade

;*****

TC1:

nop ;perde 3 ciclos

nop

nop

```
movf      TMIN,W          ;carrega com valor mínimo atual
andlw    0xFF             ;faz and com W
xorlw    MAX              ;faz xor com W, se = , bit Z em STATUS = 1
btfs s  STATUS,Z          ;testa resultado, zero valor mínimo = máximo
goto     TC1_1             ;incrementa velocidade
bsf      PORTA,LED         ;velocidade no máximo, não incrementa mais
goto     TC3               ;e liga led

TC1_1:
incf    TMIN,F            ;incrementa registro
decf    TMAX,F            ;decrementa registro
goto     TC3

;*****
;subrotina decrementa velocidade
;*****

TC2:
nop                  ;perde 3 ciclos
nop
nop
nop
movf    TMIN,W          ;carrega com valor mínimo atual
andlw  0xFF             ;faz and com W
```

```
xorlw    MIN           ; faz xor com W, se = , bit Z em STATUS = 1  
btfss    STATUS,Z       ; testa se resultado zero  
goto    TC2_1           ; decremente velocidade  
goto    TC3             ; velocidade no mínimo, não decrementa mais  
  
TC2_1:  
decf    TMIN,F          ; incrementa registro  
incf    TMAX,F          ; decremente registro  
bcf     PORTA,LED        ; desliga led  
  
TC3:  
bcf     STATUS,Z          ; garante bit Z como 0  
return  
  
*****  
;subrotina para temporização do PWM  
*****  
  
TMINIM:  
movf    TMIN,W          ; carrega W com TMIN  
movwf   T1               ; carrega T1 com W
```

```
    goto    tempo      ; inicia temporização
TMAXIM:
    movf    TMAX,W   ; carrega W com TMAX
    movwf   T1        ; carrega T1 com W

tempo:
    movlw   0xFF     ; carrega W com 255
    movwf   T2        ; carrega T2 com 255

again:
    decfsz  T2,1     ; decrementa T2
    goto    again     ; 255 x T1 vezes
    decfsz  T1,1     ; decrementa T1
    goto    tempo     ; volta a carregar T2
    retlw   0x00

end
```